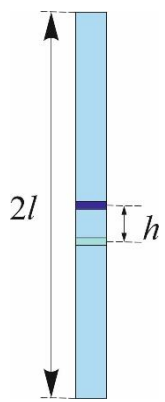


### Problema 12.2

	Soluție	Punctaj
a)	<p>Pentru determinarea presiunii folosind legea transformării izoterme</p> $p_0 V_0 = p_1 V_1 \quad \Rightarrow \quad p_1 = \frac{p_0 V_0}{V_1} = \frac{p_0 l \cdot S}{2l \cdot S} = \frac{p_0}{2} \quad \underline{\underline{(0,5 \text{ p.})}}$	0,5 p.
b1)	<p>Pentru ecuația legii transformării izoterme a gazului din partea de jos și cea de sus a cilindului</p> $p_0 S l = p_1 S (l - h) \quad (1) \quad \underline{\underline{(0,25 \text{ p.})}} \quad p_0 S l = p_2 S (l + h) \quad (2) \quad \underline{\underline{(0,25 \text{ p.})}}$ <p>Pentru condiția de echilibru a pistonului <math>p_1 S = p_2 S + mg \quad (3) \quad \underline{\underline{(0,25 \text{ p.})}}</math></p> <p>Pentru obținerea din (3) și (1) <math>p_0 l = (p_2 + p_0)(l - h) \quad (4) \quad \underline{\underline{(0,25 \text{ p.})}}</math></p> <p>Pentru determinarea din (2) a presiunii <math>p_2</math> din partea de jos a cilindului:</p> $p_2 = \frac{l}{l + h} p_0 \quad (5) \quad \underline{\underline{(0,25 \text{ p.})}}$ <p>Pentru obținerea din (4) și (5) a expresiei <math>p_0 l = \left( \frac{p_0 l}{l + h} + p_0 \right) (l - h) \quad \underline{\underline{(0,25 \text{ p.})}} \Rightarrow</math></p> $\Rightarrow l = \frac{l^2}{l + h} - \frac{lh}{l + h} + l - h \quad \underline{\underline{(0,5 \text{ p.})}} \Rightarrow l(l + h) = l^2 - lh + l(l + h) - h(l + h) \quad \underline{\underline{(0,25 \text{ p.})}} \Rightarrow$ $\Rightarrow h^2 + 2lh - l^2 = 0 \quad \underline{\underline{(0,25 \text{ p.})}} \quad \text{Pentru obținerea soluției ecuației pătrate:}$ $h = \frac{-2l \pm \sqrt{(2l)^2 + 4l^2}}{2} = \frac{-2l \pm \sqrt{8l^2}}{2} \quad \Rightarrow \quad h = (\sqrt{2} - 1)l \quad \underline{\underline{(0,5 \text{ p.})}}$	 <p style="text-align: right;">3,0 p.</p>
b2)	<p>Pentru ideea de a aplica teorema despre variația energiei cinetice</p> $\Delta E = Fd \quad \Delta E = L_1 + L_2 + mgh = L_1 + L_2 + p_0 S h \quad \underline{\underline{(0,5 \text{ p.})}}$ <p>Pentru obținerea expresiei lucrului efectuat de gazul din partea de sus a cilindului</p> $L_1 = \nu RT \ln \frac{V_f}{V_i} = \nu RT \ln \frac{(l + h)S}{lS} \quad \nu RT = p_0 S l \quad \Rightarrow \quad L_1 = p_0 S l \ln \frac{l + h}{l} \quad \underline{\underline{(0,5 \text{ p.})}}$ <p>Pentru expresia lucrului efectuat de gazul din partea de jos a cilindului <math>L_2 = p_0 S l \ln \frac{l - h}{l} \quad \underline{\underline{(0,25 \text{ p.})}}</math></p> <p>Pentru obținerea din teorema despre variația energiei cinetice</p> $p_0 S l \ln \frac{l + h}{l} + p_0 S l \ln \frac{l - h}{l} + p_0 S l = Fd \quad \underline{\underline{(0,25 \text{ p.})}} \quad \Rightarrow \quad p_0 S l \ln \frac{l^2 - h^2}{l^2} + p_0 S h = Fd \quad \underline{\underline{(0,25 \text{ p.})}}$ <p>Pentru obținerea expresiei distanței parcurse de piston în mișcarea oscilatorie până la oprire</p> $d = \frac{p_0 S}{F} \left( l \ln \frac{l^2 - h^2}{l^2} + h \right) = \frac{p_0 S}{F} \left( h - l \ln \frac{l^2}{l^2 - h^2} \right) \quad \underline{\underline{(0,5 \text{ p.})}}$ <p>Pentru utilizarea valorii de echilibru a poziției pistonului:</p> $d = \frac{p_0 S}{F} \left( (\sqrt{2} - 1)l - l \ln \frac{l^2}{l^2 - (\sqrt{2} - 1)^2 l^2} \right) = \frac{p_0 S l}{F} \left( \sqrt{2} - 1 - \ln \frac{1}{1 - (\sqrt{2} - 1)^2} \right) \quad \underline{\underline{(0,5 \text{ p.})}} \Rightarrow$ $\Rightarrow d = \frac{p_0 S l}{F} \left[ \sqrt{2} - 1 + \ln \left( 2(\sqrt{2} - 1) \right) \right] \quad \underline{\underline{(0,25 \text{ p.})}}$	3,0 p.

<b>b3)</b>	Pentru observarea că forța de revenire a sistemului la poziția de echilibru și care determină existența mișcării oscilatorii este $F_r = pS - mg = pS - p_0S$ <b><u>(0,5 p.)</u></b>	<b>3,5 p.</b>
	Pentru determinarea presiunii $p$ utilizând legea transformării izoterme la o deplasare mică $x$ a pistonului de la poziția de echilibru:	
	$pS(l-x) = p_0Sl \quad \Rightarrow \quad p = \frac{l}{l-x} p_0$ <b><u>(0,5 p.)</u></b>	
	Pentru obținerea expresiei forței de revenire	
$F_r = \frac{l}{l-x} p_0S - p_0S = p_0S \left( \frac{l}{l-x} - 1 \right) \quad \Rightarrow \quad F_r = p_0S \frac{x}{l-x}$ <b><u>(0,5 p.)</u></b>	<b>3,5 p.</b>	
Pentru observarea că la valori mici ale deplasării de la poziția de echilibru $x \ll l$ și forța de revenire este direct proporțională cu deplasarea $x$ , adică este cvasi elastică:		
$F_r = \frac{p_0S}{l} x \equiv kx \quad \Rightarrow \quad k = \frac{p_0S}{l}$ <b><u>(1,0 p.)</u></b>		
Pentru obținerea expresiei pentru perioada oscilațiilor mici:		
$T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} = 2\pi \sqrt{\frac{ml}{p_0S}}; \quad \mathbf{(0,5 p.)} \quad m = \frac{p_0S}{g} \quad \Rightarrow \quad T = 2\pi \sqrt{\frac{p_0S}{g} \cdot \frac{l}{p_0S}} = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} \quad \mathbf{(0,5 p.)}$	<b>Total max. 10 p.</b>	